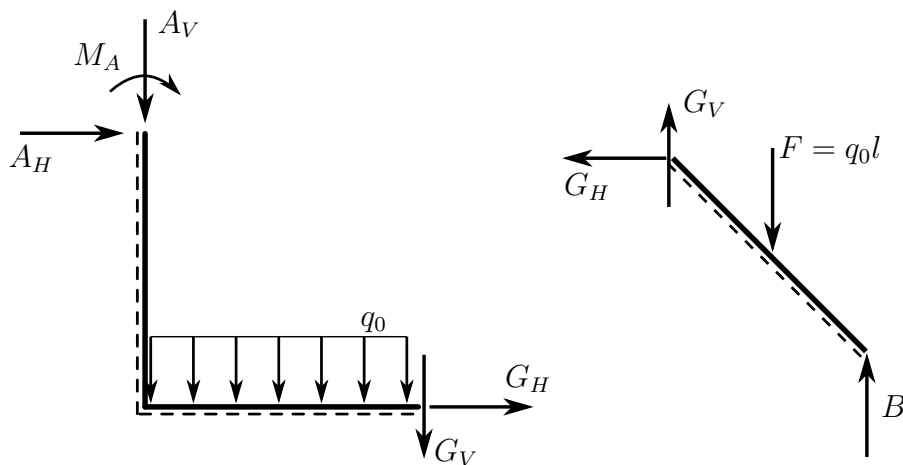




Aufgabe 1 [21 Punkte]

a)



b)

$$G_H = 0$$

$$B = \frac{1}{2}q_0l$$

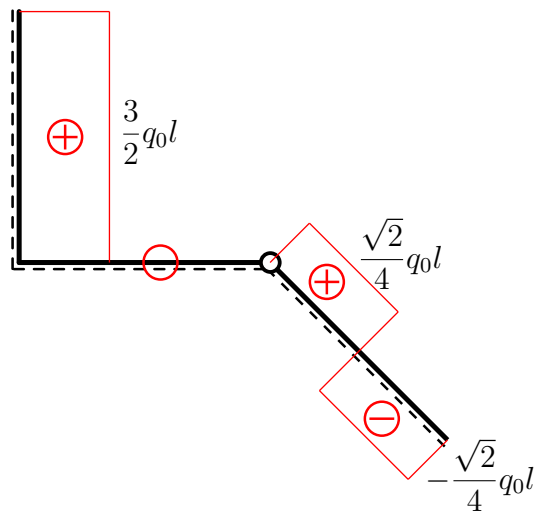
$$G_V = \frac{1}{2}q_0l$$

$$A_H = 0$$

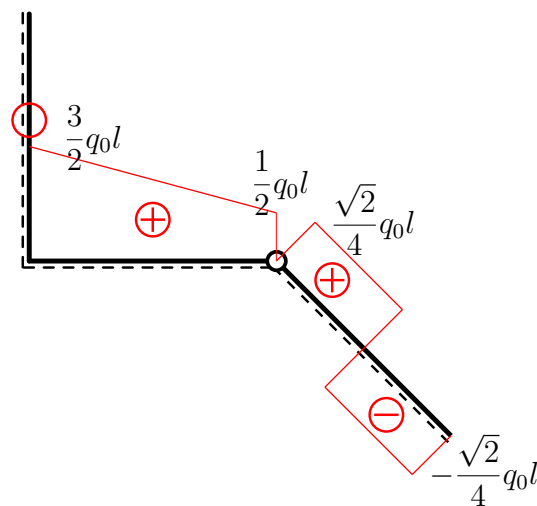
$$A_V = -\frac{3}{2}q_0l$$

$$M_A = -q_0l^2$$

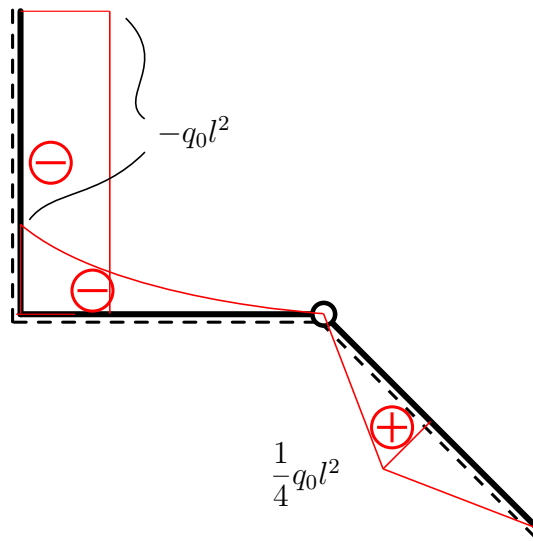
c) Schnittgrößenverläufe:
Normalkraft N :



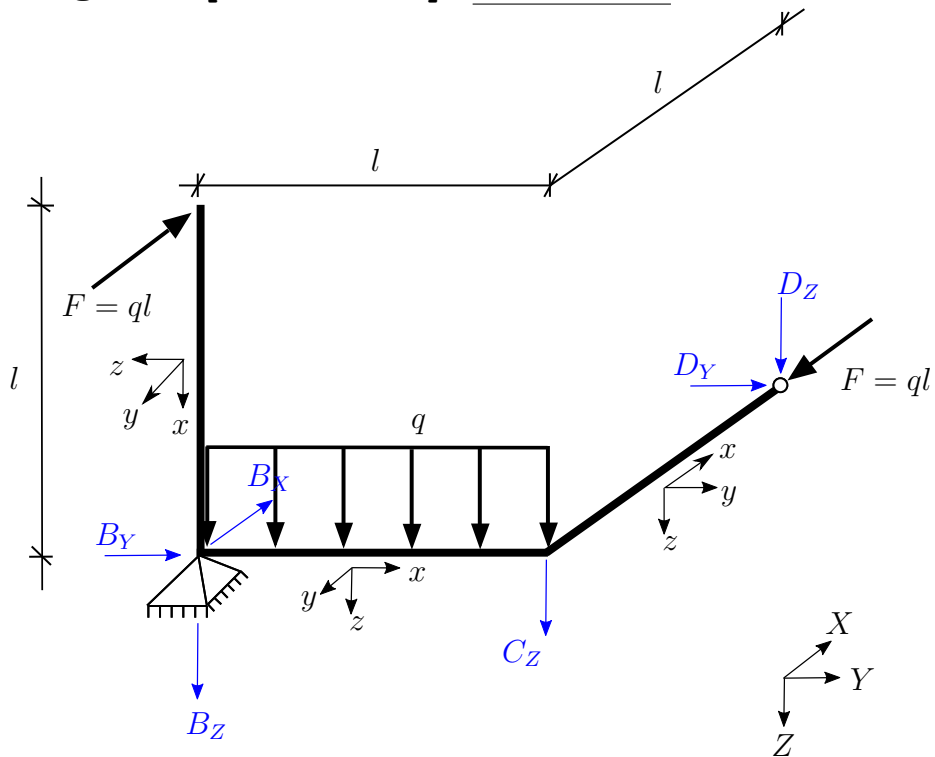
Querkraft Q :



Biegemoment M :



Aufgabe 2 [23 Punkte] Freikörperbild:



a) Auflagerreaktionen:

$$D_y = -F$$

$$D_Z = -ql$$

$$D_Y = -ql$$

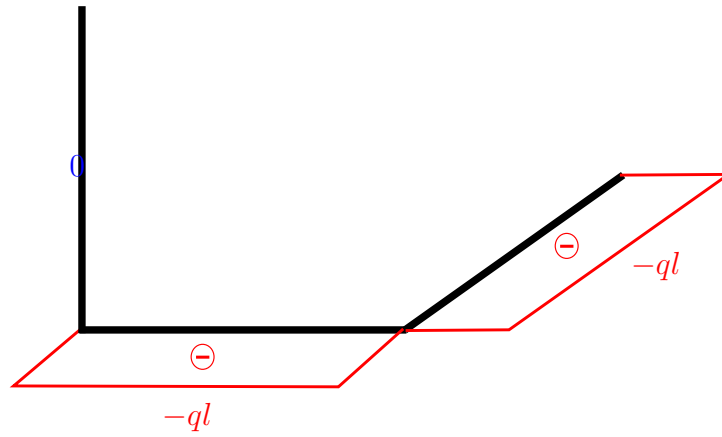
$$B_Y = ql$$

$$B_Z = -0,5ql$$

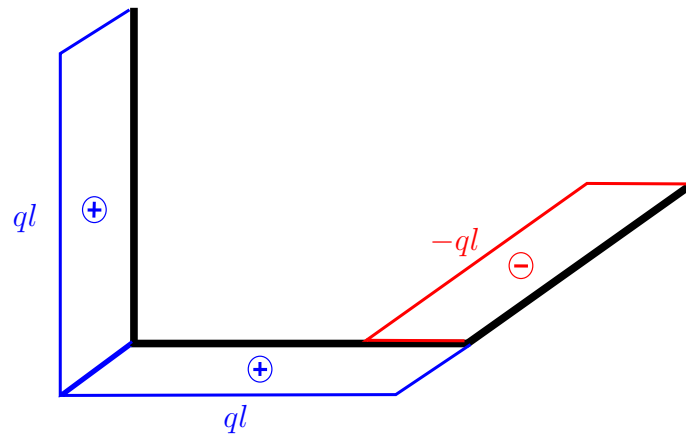
$$C_Z = 0,5ql$$

b) Schnittgrößenverläufe:

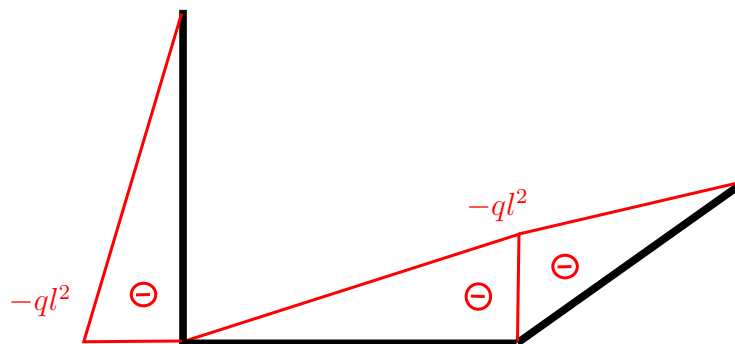
Normalkraft N :



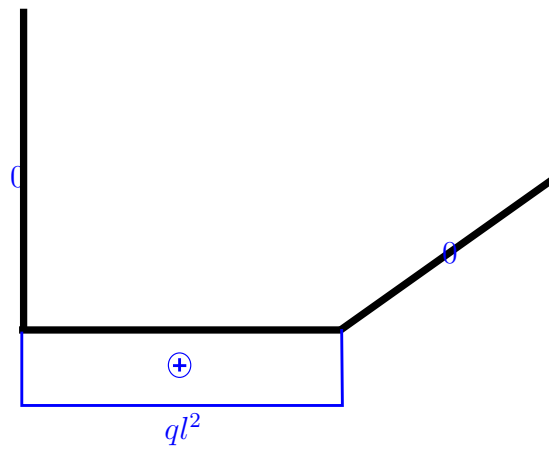
Querkraft Q_y :



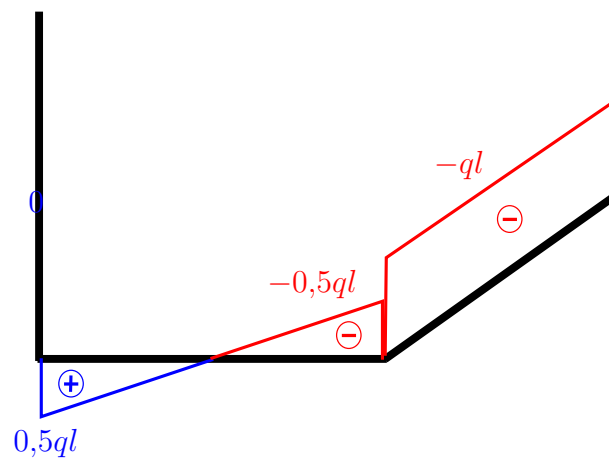
Biegemoment M_z :



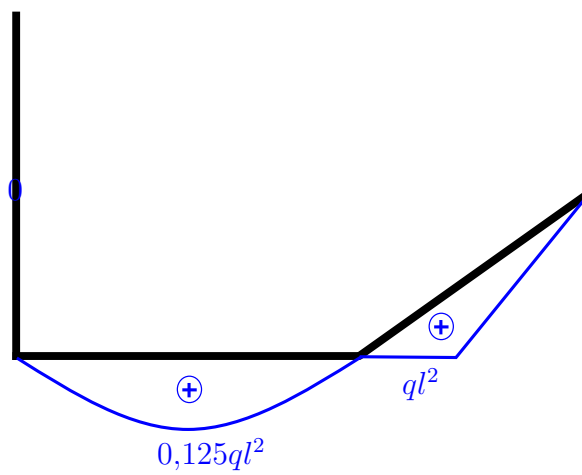
Torsionsmoment M_x :



Querkraft Q_z :



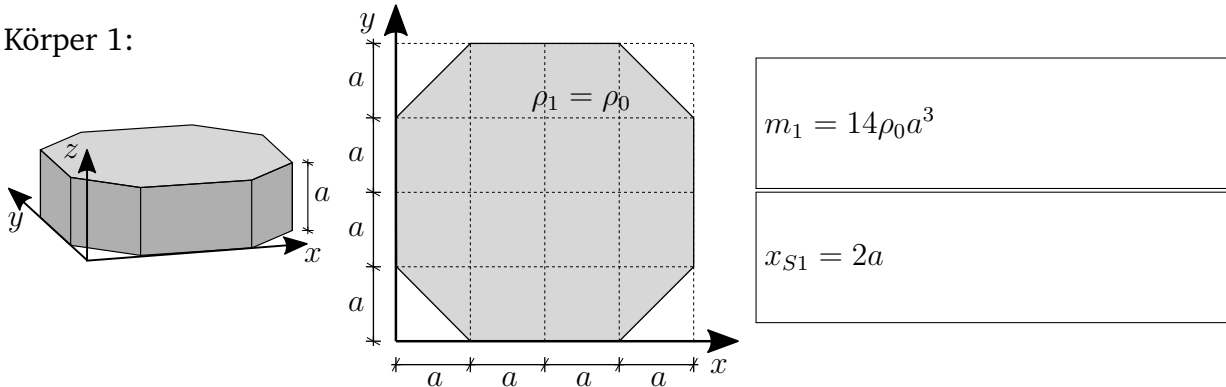
Biegemoment M_y :



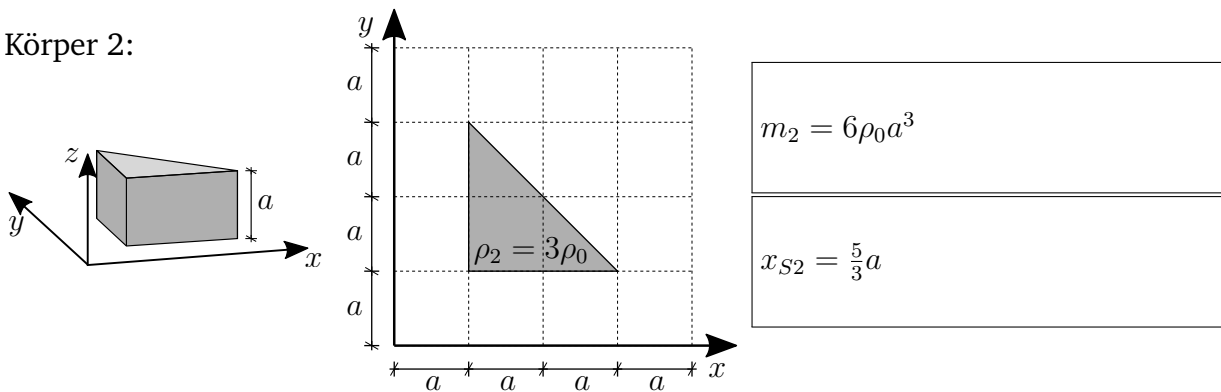
Kurzfrage 1 [6 Punkte] Gegeben: a, ρ_0

- a) Geben Sie die Masse m sowie die x -Koordinate x_S des Massenschwerpunkts für den Körper 1 (Dichte $\rho_1 = \rho_0$) und den Körper 2 (Dichte $\rho_2 = 3\rho_0$) an. Die Körper (Dicke a) ändern sich über die Tiefe nicht.

Körper 1:

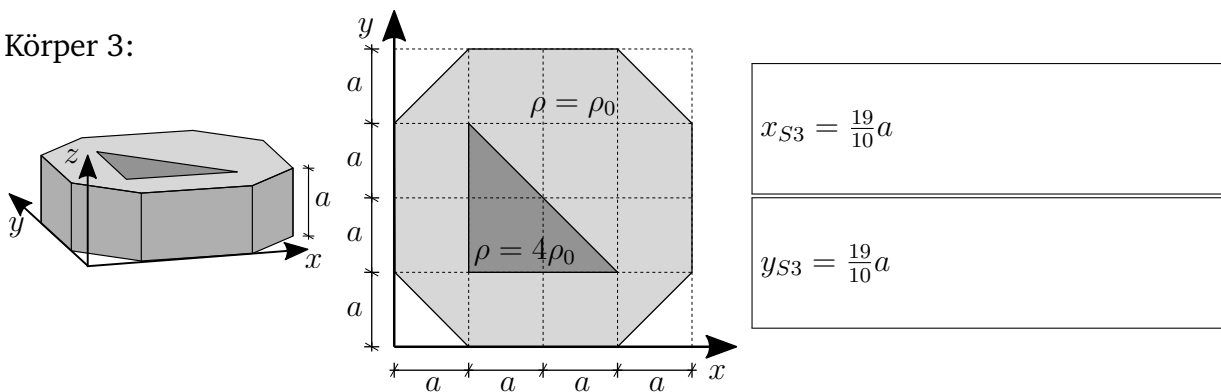


Körper 2:

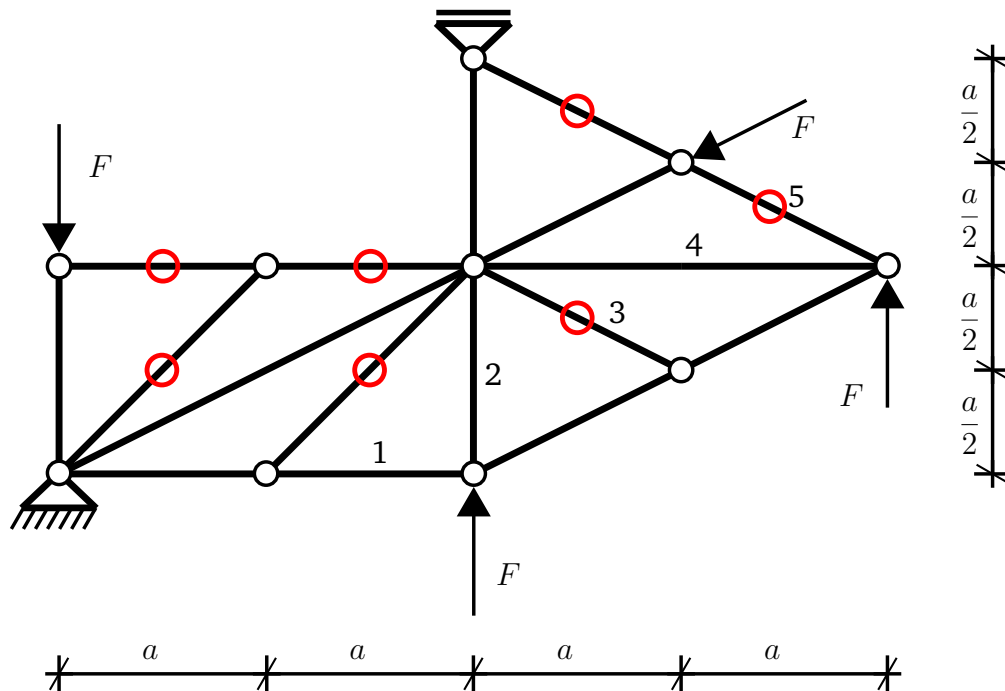


- b) Ein dritter Körper mit achteckiger Grundfläche besitzt einen dreieckförmigen Einschluss mit der vierfachen Dichte zum übrigen Teil. Der Körper (Dicke a) ändert sich über die Tiefe nicht. Geben Sie die x - und y -Koordinate des Massenschwerpunkts (x_S, y_S) an.

Körper 3:



Kurzfrage 2 [8 Punkte]



a) Markieren Sie alle offensichtlichen Nullstäbe.

b) Geben Sie die Stabkräfte S_1 bis S_5 an.

Gegeben: a, F

$$S_1 = 2F$$

$$S_2 = -2F$$

$$S_3 = 0$$

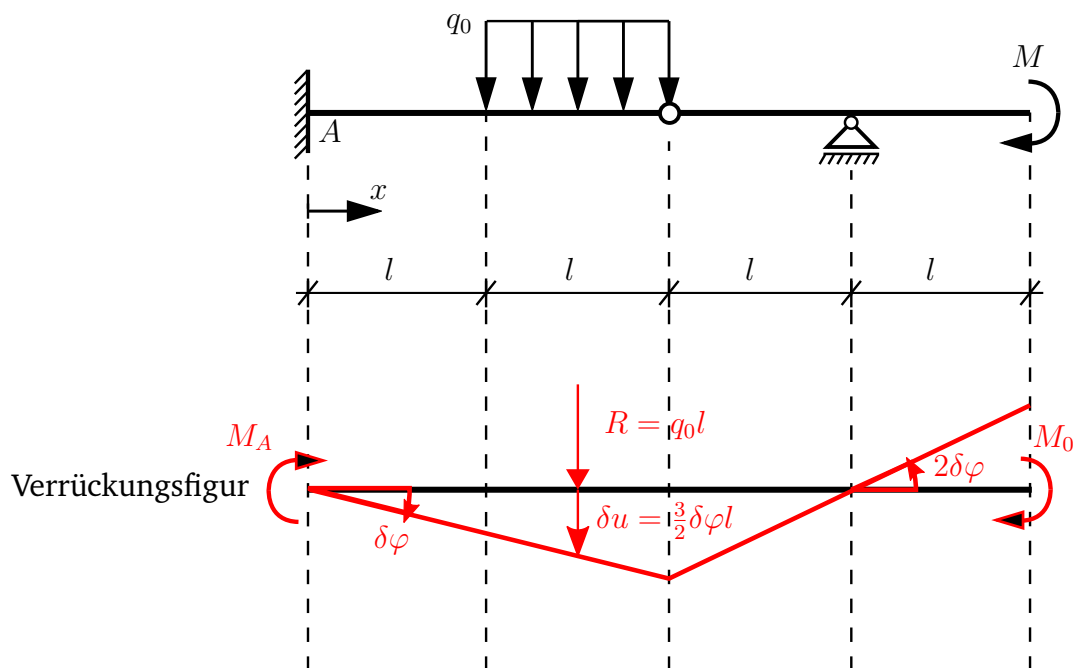
$$S_4 = -2F$$

$$S_5 = 0$$

Kurzfrage 3 [6 Punkte] Für den skizzierten Gelenkträger soll das Lagermoment im Punkt A mithilfe des Prinzips der virtuellen Verrückungen berechnet werden.

- Zeichnen Sie eine zulässige virtuelle Verrückungsfigur. Zeichnen Sie das Lagermoment und alle benötigten virtuellen Verrückungen mit Bezeichnung ein.
- Geben Sie die gesamte virtuelle Arbeit δW in Abhängigkeit von nur einer virtuellen Größe an.
- Geben Sie das Lagermoment M_A an.

Gegeben: l, q_0, M



$$\delta W = M_A \delta \varphi + \frac{3}{2} q_0 l^2 \delta \varphi - M_0 \cdot 2 \delta \varphi$$

$$M_A = 2M_0 - \frac{3}{2} q_0 l^2$$

Kurzfrage 4 [4 Punkte] Kreuzen Sie an, ob die gegebenen Potentiale $\Pi(x)$ an der Stelle $x = 0$ stabiles, instabiles, indifferentes oder kein Gleichgewicht aufweisen.

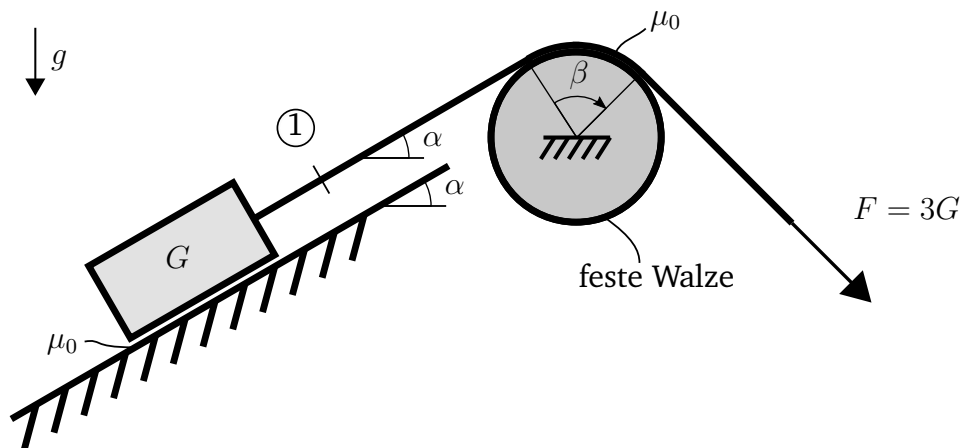
Pro Teilaufgabe ist genau eine Antwort richtig; für jede richtig gelöste Teilaufgabe gibt es 1 Punkt; wird eine Teilaufgabe fehlerhaft beantwortet, gilt die gesamte Aufgabe als falsch beantwortet (0 Punkte). Unbeantwortete Teilaufgaben führen nicht dazu, dass die gesamte Aufgabe als falsch bewertet wird.

Gegeben: $a \in \mathbb{R}, a > 0$

Es liegt an der Stelle $x = 0$ (ein) Gleichgewicht vor.

- | | | | | |
|-------------------------------|--|--|---|--|
| a) $\Pi(x) = a$ | <input type="checkbox"/> stabiles | <input type="checkbox"/> instabiles | <input checked="" type="checkbox"/> indifferentes | <input type="checkbox"/> kein |
| b) $\Pi(x) = a \cdot x^2$ | <input checked="" type="checkbox"/> stabiles | <input type="checkbox"/> instabiles | <input type="checkbox"/> indifferentes | <input type="checkbox"/> kein |
| c) $\Pi(x) = a \cdot \sin(x)$ | <input type="checkbox"/> stabiles | <input type="checkbox"/> instabiles | <input type="checkbox"/> indifferentes | <input checked="" type="checkbox"/> kein |
| d) $\Pi(x) = a \cdot \cos(x)$ | <input type="checkbox"/> stabiles | <input checked="" type="checkbox"/> instabiles | <input type="checkbox"/> indifferentes | <input type="checkbox"/> kein |

Kurzfrage 5 [6 Punkte]



Ein masseloses Seil wird über eine feste, raue Walze (Haftungskoeffizient μ_0) geführt. Am rechten Ende des Seils wird mit einer Kraft F gezogen. Am linken Ende des Seils ist als Gegengewicht eine Kiste mit dem Gewicht G befestigt, welche auf einer rauhen, schiefen Ebene (Neigungswinkel α , Haftungskoeffizient μ_0) aufliegt.

Hinweis: Der Fall "Kiste droht den Hang herunter zu rutschen" muss nicht untersucht werden.

Gegeben: α , G , μ_0

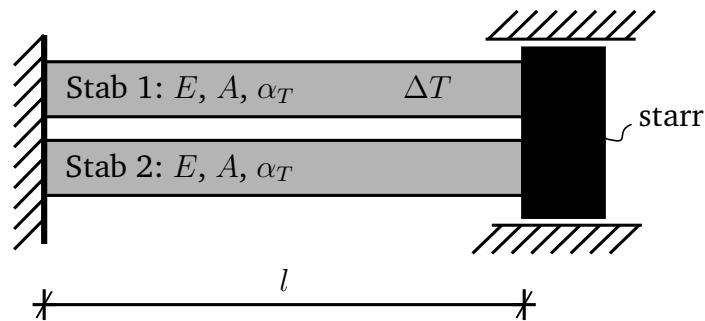
- a) Berechnen Sie die maximale Seilkraft an der Stelle 1, bei der Haften der Kiste gerade noch möglich ist.

$$S_1 = (\mu_0 \cos(\alpha) + \sin(\alpha)) G$$

- b) Berechnen Sie den minimalen Aufgewinkel β des Seils auf der Walze, so dass Haften gerade noch möglich ist, wenn am Seilende mit einer Kraft $F = 3G$ gezogen wird.

$$\beta = \frac{1}{\mu_0} \ln \left(\frac{3}{(\mu_0 \cos(\alpha) + \sin(\alpha))} \right)$$

Kurzfrage 6 [6 Punkte]



Zwei gleiche Stäbe (Ausgangslänge l , Querschnittsfläche A , Elastizitätsmodul E , Wärmeausdehnungskoeffizient α_T) sind an einer gemeinsamen starren Führung verbunden. Der Stab 1 wird um ΔT erwärmt ($\Delta T > 0$). Die Temperatur des zweiten Stabs ändert sich nicht.

Gegeben: $l, E, A, \alpha_T, \Delta T$

Geben Sie den geometrischen Zusammenhang für ε_1 und ε_2 an.

$$\varepsilon_1(\varepsilon_2) = \varepsilon_2$$

Geben Sie den statischen Zusammenhang für σ_1 und σ_2 an.

$$\sigma_1(\sigma_2) = -\sigma_2$$

Geben Sie die Spannungen in den Stäben in Abhängigkeit von den gegebenen Größen an.

$$\sigma_1 = -\frac{1}{2}E\alpha_T\Delta T$$

$$\sigma_2 = \frac{1}{2}E\alpha_T\Delta T$$